

Pentru $v \in \mathbb{R}$, coeficientii seriali din expresia (63) a funcției J_v sunt reale, întrucât rezultă din relația $\bar{J}_v((a+ib)x) = J_{-v}((a-ib)x)$.

În felul acesta, înlocuind în (70) $k_1 = k$ și $k_2 = -k$, obținem:

$$-\frac{i}{2\pi b} \int_{-\infty}^{\infty} x J_v((a+ib)x) J_{-v}((a-ib)x) dx = 0 \quad (79)$$

$$(v) \sqrt{v} \frac{1}{\sqrt{b}} = \frac{(i\lambda) \sqrt{v} ((\lambda) \sqrt{b}) (\lambda - (\lambda)) \sqrt{v} ((\lambda) \sqrt{b}) + ((\lambda) \sqrt{v} ((\lambda) \sqrt{b}))}{(\lambda) \sqrt{b}}$$

Deseori, $J_v((a+ib)x)$ și $J_{-v}((a-ib)x)$ sunt complexe conjugate, expresia (79) sub semnul integral este pozitivă și final rezultă că egalitatea (79) are loc.

Capitolul IV

CALCULUL OPERAȚIONAL

Pentru $b \neq 0$ rezultă:

Calculul operațional se ocupă de studiul transformării lui Laplace \mathcal{L} care este o aplicație de la algebra funcțiilor originale la algebra funcțiilor complexe sau reale. Operațiile de derivare și integrare pe algebra originilor corespund operații algebrice simple ce se aplică imaginilor.

1. TRANSFORMAREA LAPLACE. PROPRIETĂȚI

Fie $\mathcal{F}_C(\mathcal{F}_R)$ spațiul liniar complex (real) al funcțiilor complexe (reale) definite pe \mathbb{R} .

Definiția 1. O funcție $f \in \mathcal{F}_C(\mathcal{F}_R)$ se numește funcție original dacă satisface următoarele condiții:

- 1) $f(t) = 0$ pentru $t < 0$
- 2) f este derivabilă pe porțiuni
- 3) $\exists M > 0$ și $S_0 \geq 0$ astfel ca

$$|f(t)| \leq M_0 e^{s_0 t}.$$

Numărul S_0 se numește indice de creștere.

O funcție $f : I \rightarrow \mathbb{C}(\mathbb{R})$ se zice derivabilă pe porțiuni pe intervalul $I \subset \mathbb{R}$ mărginit sau nemărginit dacă pentru orice interval $[a, b] \subset I$ există o diviziune $d = (a = x_0, x_1, \dots, x_{n+1}, b = x_n)$ cu $a = x_0 < x_1 < \dots < x_{n-1} < x_n = b$ astfel încât funcția f să fie derivabilă pe orice subinterval (x_{k-1}, x_k) să existe $f(x_{k-1}+0), f(x_k-0)$ și $f'_d(x_{k-1}), f'_s(x_k); k=1, \dots, n$.

Fie $\mathcal{O}_C \subset \mathcal{F}_C$ ($\mathcal{O}_R \subset \mathcal{F}_R$) mulțimea funcțiilor originale.

Teorema 1. Mulțimea $\mathcal{O}_C(\mathcal{O}_R)$ formează un subspațiu liniar complex (real) al spațiului liniar $\mathcal{F}_C(\mathcal{F}_R)$.

Fie $f, g \in \mathcal{O}_C(\mathcal{O}_R)$ și $\alpha, \beta \in \mathbb{C}(\mathbb{R})$, vom arăta că $\alpha f + \beta g \in \mathcal{O}_C(\mathcal{O}_R)$.

Prin urmare, să verificăm a treia condiție. Fie $M_1, M_2 > 0$ și $s_1, s_2 \geq 0$ astfel ca $|f(t)| \leq M_1 e^{s_1 t}$ și $|g(t)| \leq M_2 e^{s_2 t}$; avem

$$|\alpha f(t) + \beta g(t)| \leq |\alpha| M_1 e^{s_1 t} + |\beta| M_2 e^{s_2 t} \leq M e^{s_0 t},$$

unde

$$M = \max(|\alpha| M_1, |\beta| M_2) > 0 \text{ și } s_0 = \max(s_1, s_2) \geq 0.$$

Teorema 2. Multimea $\mathcal{O}_C(\mathcal{O}_R)$ formează o subalgebră a algebrei $\mathcal{F}_C(\mathcal{F}_R)$.

Fie $f, g \in \mathcal{O}_C(\mathcal{O}_R)$. Funcția produs $h=f \cdot g$, definită prin $h(t) = f(t)g(t)$, $t \in R$, satisfac evident primele două condiții ca să fie funcție original. Fie

$$M_1, M_2 > 0, s_1, s_2 \geq 0$$

astfel ca

$$|f(t)| \leq M_1 e^{s_1 t}; |g(t)| \leq M_2 e^{s_2 t}$$

de unde rezultă că

$$|h(t)| = |f(t)g(t)| \leq M_1 \cdot M_2 e^{(s_1+s_2)t}$$

ceea ce arată că și a treia condiție este satisfăcută, deci $h \in \mathcal{O}_C(\mathcal{O}_R)$.

Funcția original notată cu η și definită prin

$$\eta(t) = \begin{cases} 0 & ; t < 0 \\ \frac{1}{2} & ; t = 0 \\ 1 & ; t > 0 \end{cases}$$

se numește *funcția unitate*.

Proprietate. Dacă $\varphi \in \mathcal{F}_C(\mathcal{F}_R)$, satisfac condițiile 2 și 3, atunci funcția $f = \eta \cdot \varphi \in \mathcal{O}_C(\mathcal{O}_R)$ unde

$$f(t) = \eta(t) \cdot \varphi(t) = \begin{cases} 0 & ; t < 0 \\ \frac{1}{2} \varphi(0) & ; t = 0 \\ \varphi(t) & ; t > 0 \end{cases}$$

Pentru simplificarea serierii funcțiile $\varphi \in \mathcal{F}_C(\mathcal{F}_R)$ înmulțite cu funcția unitate le vom nota tot cu $\varphi \in \mathcal{O}_C(\mathcal{O}_R)$.

Fie $\mathcal{O}_C(\mathcal{O}_R)$ și \mathcal{C} – spațiul liniar a funcțiilor complexe de variabilă complexă. Definim o aplicație

$\mathcal{L} : \mathcal{O}_C(\mathcal{O}_R) \rightarrow \mathcal{C}$
prin

$$\mathcal{L} f = F \in \mathcal{C}, \text{ oricare ar fi } f \in \mathcal{O}_C$$

$$F(p) = \int_0^\infty f(t) e^{-pt} dt, \quad p \in \mathbb{C} \quad (1)$$

Aplicația \mathcal{L} astfel definită se numește *transformarea Laplace*, iar imaginea F a funcției original f prin aplicația \mathcal{L} se numește *imagină după Laplace a funcției f* sau *transformata Laplace*, a funcției f .

Teorema 3. Dacă $F(p) = (\mathcal{L} f)(p)$, $f \in \mathcal{O}_C(\mathcal{O}_R)$ și s_0 este indicele de creștere al funcției original f , atunci $F(p)$ este determinată în semiplanul $\operatorname{Re} p > s_0$, este olomorfă în acest semiplan și derivata sa este dată de

$$F'(p) = \int_0^\infty -t f(t) e^{-pt} dt \quad (2)$$

(se obține derivând sub semnul integralei).

Vom demonstra că integralele din formulele (1) și (2) sunt absolut convergente în semiplanul $\operatorname{Re} s > s_0$.

Fie $M > 0$: $|f(t)| \leq M e^{st}$

$$\begin{aligned} \int_0^A |f(t)e^{-pt}| dt &\leq \int_0^A |f(t)| e^{-pt} dt M \int_0^A e^{-(s-s_0)t} dt = \\ &= \frac{M}{s-s_0} [1 - e^{-(s-s_0)A}]; \end{aligned}$$

unde

$$|e^{-pt}| = e^{-\operatorname{Re} pt} = e^{-st}.$$

Trecind la limită pentru $A \rightarrow +\infty$, obținem pentru $s > s_0$

$$\int_0^\infty |f(t)e^{-pt}| dt \leq \frac{M}{s-s_0}$$

deci integrala $\int_0^\infty f(t)e^{-pt} dt$ este absolut convergentă.

Dacă $f \in \mathcal{O}_C$ cu indicele de creștere s_0 , atunci g definită prin $g(z) = -tf(t)$ este o funcție original cu indicele de creștere $s_0 + \alpha$, unde $\alpha > 0$ arbitrat de mic. Într-adevăr, pornind de la dezvoltarea în serie a funcției h , $h(t) = e^{\alpha t}$, $\alpha > 0$ $e^{\alpha t} = 1 + \frac{\alpha}{1!}t +$

$+ \frac{\alpha^2}{2!}t^2 + \dots$, deducem pentru $t > 0$,

$t < \frac{1!}{\alpha} \cdot e^{\alpha t}$, deci funcția identică $\operatorname{id}(t) = t$

este o funcție original cu $M = \frac{1}{\alpha}$, indicele

de creștere $s_0 = \alpha$.

Rezultă atunci că și integrala din (2) este absolut convergentă în semiplanul $s > s_0 + \alpha > s_0$.

Să demonstrăm că funcția $F(p)$ este olomorfă în semiplanul $s > s_0$. Fie C un cerc cu centru în p și conținut în semiplanul $s > s_0$, și z un punct din interiorul cercului. $F(z) - F(p) = \int_0^\infty f(t)(e^{-zt} - e^{-pt}) dt$. Dezvoltăm funcția $\varphi(z) = e^{-zt}$ după formula Taylor în punctul $z = p$. Obținem :

$$\varphi(z) = \varphi(p) + \frac{z-p}{1!} \varphi'(p) + (z-p)^2 \frac{1}{2\pi i} \oint_C \frac{\varphi(\xi) d\xi}{(\xi-p)^2 [\xi-z-(z-p)]}$$

deci

$$e^{-zt} - e^{-pt} = -te^{-pt} (z-p) + (z-p)^2 R(z, p, t)$$

unde

$$R(z, p, t) = \frac{1}{2\pi i} \oint_C \frac{e^{-\xi t}}{(\xi-p)^2 [\xi-z-(z-p)]} d\xi.$$

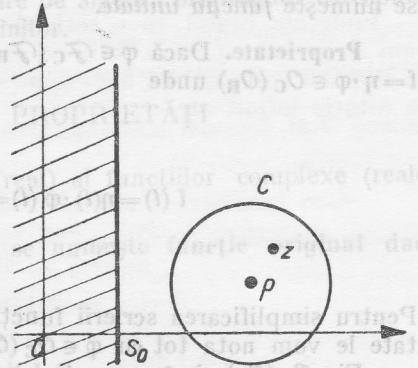


Fig. 1.

Obținem astfel

$$\frac{F(z) - F(p)}{z - p} = \int_0^\infty [-tf(t) \cdot e^{-pt} dt + (z-p) \cdot \int_0^\infty R(z, p, t) f(t) dt]$$

$$|R(z, p, t)| \frac{1}{2\pi} \oint \frac{|e^{-\xi t}| \cdot |d\xi|}{|\xi - p|^2 |\xi - p - (z-p)|} \leq \frac{e^{-s_1 t}}{\rho(\rho - r)}$$

unde

$$\rho = |\xi - p|, \quad r = |z - p|, \quad \text{iar } s_1 = \min_{\xi \in \mathbb{C}} (\operatorname{Re} \xi)$$

Astfel

$$\left| \int_0^\infty R(z, p, t) f(t) dt \right| \leq \frac{M}{\rho(\rho - r)} \int_0^\infty e^{(s-s_1)t} dt = \frac{M}{\rho(\rho - r)} \frac{1}{s_1 - s_0}$$

deoarece $s_1 > s_0$.

Rezultă deci

$$\lim_{z \rightarrow p} \frac{F(z) - F(p)}{z - p} = \int_0^\infty [-tf(t) \cdot e^{-pt} dt]$$

ceea ce trebuia demonstrat.

Proprietate. Transformarea Laplace \mathcal{L} este liniară. Această proprietate rezultă imediat din proprietatea de liniaritate a integralei prin care se definiște această transformare.

Exemplu: 1. Să determinăm $\mathcal{L}\eta$. Indicele de creștere s_0 a funcției unitate este $s_0 = 0$, deci $\mathcal{L}\eta$ este definită în semiplanul $s > 0$.

$$(\mathcal{L}\eta)(p) = \int_0^\infty \eta(t) e^{-pt} dt = \int_0^\infty e^{-pt} dt = -\frac{1}{p} e^{-pt} \Big|_0^\infty = \frac{1}{p}$$

$$e^{-pt} = e^{-\operatorname{Re} pt} = e^{-st} \text{ și pentru } s > 0, \lim_{t \rightarrow +\infty} e^{-pt} = 0$$

2. Fie

$$f(t) = e^{\lambda t}, \quad \lambda = \lambda_1 + i\lambda_2, \quad |e^{\lambda t}| = e^{\lambda_1 t}$$

de unde rezultă că indicele de creștere al funcției $e^{\lambda t}$ este $s_0 = 0$ pentru $\lambda_1 < 0$ și $s_0 = \lambda_1$ pentru $\lambda_1 > 0$

$$(\mathcal{L} f)(p) = \int_0^\infty e^{\lambda t} e^{-pt} dt = -\frac{1}{p - \lambda} \cdot e^{-(p - \lambda)t} \Big|_0^\infty = \frac{1}{p - \lambda}$$

$$|e^{-(p - \lambda)t}| = e^{-(s - \lambda_1)t} \text{ și } \lim_{t \rightarrow +\infty} e^{-(s - \lambda_1)t} = p \text{ pentru } s \geq s_0 > \lambda_1.$$

3. Pe baza liniarității transformării \mathcal{L} , se deduc imaginile Laplace a funcțiilor $g_1, g_2, f_1, f_2 : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, $g_1(t) = \sin \omega t$, $g_2(t) = \cos \omega t$, $f_1(t) = \operatorname{sh} \omega t$

$$f_2(t) = \operatorname{ch} \omega t,$$

și anume

$$(\mathcal{L} g_1)(p) = \frac{\omega}{p^2 + \omega^2}, \quad (\mathcal{L} g_2)(p) = \frac{p}{p^2 + \omega^2}$$

$$(\mathcal{L} f_1)(p) = \frac{\omega}{p^2 - \omega^2}, \quad (\mathcal{L} f_2)(p) = \frac{p}{p^2 - \omega^2}.$$

Theoremă 4. (Teorema asemănării).

Fie $f \in \mathcal{O}_C(\mathcal{O}_R)$, funcția φ definită prin $\varphi(t) = f(\lambda t)$, $\lambda \in \mathbb{R}^+$, este o funcție originală ($\varphi \in \mathcal{O}_C(\mathcal{O}_R)$). Dacă $F(p) = (\mathcal{L}f)(p)$, $f \in \mathcal{O}_C(\mathcal{O}_R)$ atunci

$$(\mathcal{L}\varphi)(p) = \frac{1}{\lambda} F\left(\frac{p}{\lambda}\right). \quad (4.3)$$

Demonstrație. În adevăr $(\mathcal{L}\varphi)(p) = \int_0^\infty f(\lambda t) e^{-pt} dt = \frac{1}{\lambda} \int_0^\infty f(\tau) e^{-\frac{p}{\lambda}\tau} d\tau = \frac{1}{\lambda} F\left(\frac{p}{\lambda}\right)$, unde am făcut schimbarea de variabilă $\lambda t = \tau$.

Theoremă 5. (Teorema întîrzierii). Fie $f \in \mathcal{O}_C(\mathcal{O}_R)$ atunci funcția φ , $\varphi(t) = f(t-\tau) \in \mathcal{O}_C(\mathcal{O}_R)$, $\varphi(t) = 0$ pentru orice $t < \lambda$, iar

$$(\mathcal{L}\varphi)(p) = e^{-p\tau} (\mathcal{L}f)(p). \quad (4.4)$$

Demonstrație. În adevăr $(\mathcal{L}\varphi)(p) = \int_0^\infty f(t-\tau) e^{-pt} dt = \int_\tau^\infty f(t-\tau) e^{-pt} dt$. Făcând schimbarea de variabilă $t-\tau=\theta$, obținem

$$\begin{aligned} \int_\tau^\infty f(t-\tau) e^{-pt} dt &= \int_0^\infty f(\theta) e^{-p(\theta+\tau)} d\theta = e^{-p\tau} \int_0^\infty f(\theta) e^{-p\theta} d\theta = \\ &= e^{-p\tau} (\mathcal{L}f)(p). \end{aligned}$$

Exemplu. Fie funcția δ_h definită prin

$$\delta_h(t) = \begin{cases} 0 & t < 0 \\ \frac{1}{h} & 0 < t < h \\ 0 & t > h \\ \frac{1}{2h} & t = 0, h \end{cases}$$

Funcția $\delta_h(t)$ o putem scrie sub formă

$$\delta_h(t) = \frac{1}{h} (\eta(t) - \eta(t-h)).$$

Funcția $\delta_h(t)$ are proprietatea :

$$\int_{-\infty}^{\infty} \delta_h(t) dt = \int_0^h \frac{1}{h} dt = 1.$$

Imaginea Laplace a funcției δ_h , este

$$(\mathcal{L}\delta_h)(p) = F_h(p) = \frac{1}{h \cdot p} (1 - e^{-ph}).$$

Se observă că nu există limită

$$\lim_{h \rightarrow 0} \delta_h(t)$$

dar există limită din familia imagine și anume avem :

$$\lim_{h \rightarrow 0} F_h(p) = 1.$$

Fizicianul Dirac căutând să găsească funcția δ pentru care să aibă loc $(\mathcal{L}\delta)(p) = \lim_{h \rightarrow 0} F_h(p) = 1$ a dat o definiție pentru această funcție δ , definiție ce nu se încadrează în teoria funcțiilor reale, și anume :

$$\delta(t) = \begin{cases} 0 & t \neq 0 \\ \infty & t=0 \end{cases} \text{ și } \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t) dt = 1$$

Evident nu avem definită astfel o funcție, dar obiectul astfel definit a fost utilizat cu mult succes în fizică teoretică.

Apariția teoriei distribuțiilor permite ca în mod corect să fie definit obiectul δ , ca fiind o distribuție numită *distribuția lui Dirac*, ce se obține ca derivata distribuției Heaviside (adică derivata în sensul distribuțiilor a funcției lui Heaviside).

Teorema 6. (Teorema deplasării). Fie $f \in \mathcal{O}_C(\mathcal{O}_R)$ cu indicele de creștere s_0 , $(\mathcal{L}f)(p) = F(p)$ și $q \in \mathbb{C}$ un număr complex. Funcția φ , $\varphi(t) = e^{qt} f(t)$ este o funcție original cu indicele de creștere

$$s_0 + \operatorname{Re} q, \text{ și } (\mathcal{L}\varphi)(p) = F(p - q). \quad (5)$$

În adevară

$$(\mathcal{L}\varphi)(p) = \int_0^{\infty} f(t) e^{qt} \cdot e^{-pt} dt = \int_0^{\infty} f(t) e^{-(p-q)t} dt = F(p - q).$$

Funcția $F(p - q)$ este deci olomorfă în semiplanul $\operatorname{Re} p > s_0 + \operatorname{Re} q$.

Aplicații. Să determinăm imaginile Laplace ale funcțiilor $g_1(t) = e^{\lambda t} \sin \omega t$, $g_2(t) = e^{\lambda t} \cos \omega t$, $f_1(t) = \operatorname{sh} \omega t \cdot e^{\lambda t}$; $f_2(t) = e^{\lambda t} \operatorname{ch} \omega t$ aplicând teorema deplasării. Avem :

$$(\mathcal{L}g_1)(p) = \frac{\omega}{(p - \lambda)^2 + \omega^2}; \quad (\mathcal{L}g_2)(p) = \frac{p - \lambda}{(p - \lambda)^2 + \omega^2}$$

$$(\mathcal{L}f_1)(p) = \frac{\omega}{(p - \lambda)^2 - \omega^2}; \quad (\mathcal{L}f_2)(p) = \frac{p - \lambda}{(p - \lambda)^2 - \omega^2}.$$

Teorema 7. (Derivarea originalului). Fie $f \in \mathcal{O}_C(\mathcal{O}_R)$ și $(\mathcal{L}f)(p) = F(p)$. Presupunem în continuare că funcția f și derivele sale pînă la ordinul care ne va fi necesar săt funcții original. Imaginea prin transformarea Laplace a funcției f' este dată de

$$(\mathcal{L}f')(p) = pF(p) - f(0) \quad (6)$$

iar imaginea Laplace a funcției $f^{(n)}$ este dată de

$$(\mathcal{L}f^{(n)})(p) = p^n F(p) - [p^{n-1}f(0) + p^{n-2}f'(0) + \dots + f^{(n-1)}(0)] \quad (4.7)$$

unde

$$f^{(k)}(0) = \lim_{t \rightarrow 0} f^{(k)}(t); \quad k = 1, \dots, n-1.$$

Demonstratie. Deoarece $\lim_{t \rightarrow 0} e^{-pt} f(t) = 0$

$$|f(t)e^{-pt}| = |f(t)|e^{-\operatorname{Re} pt} \leq M e^{-(s-s_0)t}, \text{ iar } s < s_0$$

Din relația originală $(\mathcal{L}f)(p) = pF(p) - f(0)$, înlocuind f' succesiv cu $f'', \dots, f^{(n)}$ obținem

$$\begin{aligned} (\mathcal{L}f')(p) &= p(\mathcal{L}f)(p) - f(0) \\ (\mathcal{L}f'')(p) &= p(\mathcal{L}f')(p) - f'(0) \\ (\mathcal{L}f''')(p) &= p(\mathcal{L}f'')(p) - f''(0) \\ (\mathcal{L}f^{(n)})(p) &= p(\mathcal{L}f^{(n-1)})(p) - f^{(n-1)}(0) \end{aligned} \quad (4.3)$$

de unde

$$(\mathcal{L}f^{(n)})(p) = p^n F(p) - [p^{n-1}f(0) + \dots + f^{(n-1)}(0)]$$

Teorema 8. (Derivarea imaginii). Dacă F este imaginea lui $f \in \mathcal{O}_C$ (\mathcal{O}_R) atunci

$$F^{(n)}(p) = (-1)^{(n)} (\mathcal{L}f)(p) = (-1)^{(n)} (q)(p)$$

Demonstratie. Am văzut că imaginile F a funcției $f \in \mathcal{O}_C$ (\mathcal{O}_R) este o funcție olomorfă în semiplanul $\text{Re } p > s_0$, s_0 fiind indicele de creștere al funcției f , și

$$F'(p) = \int_0^\infty -t f(t) e^{-pt} dt. \quad (8)$$

Funcția φ , $\varphi(t) = t$ este o funcție originală cu indicele de creștere $\alpha > 0$ arbitrar de mic, ceea ce rezultă imediat din dezvoltarea în serie a funcției h , $h(t) = e^{\alpha t}$ cu $\alpha > 0$ arbitrar de mic

$$e^{\alpha t} = 1 + \frac{\alpha}{1!} t + \dots + \frac{\alpha^n}{n!} t^n + \dots$$

de unde pentru $t > 0$, $t^n < \frac{n!}{\alpha^n} e^{\alpha t}$.

Funcția $\varphi \cdot f$ este deci și ea o funcție originală cu indicele de creștere $\alpha + s_0$. Aplicând formula de derivare a imaginii, din aproape în aprope obținem

$$F'(p) = (-1)^1 (\mathcal{L}f)(p) \quad (9)$$

Aplicații. Aplicând această teoremă obținem imaginile Laplace a următoarelor funcții f_1, f_2, f_3 , $f_1(t) = te^{\lambda t}$, $f_2(t) = t^n e^{\lambda t}$, $f_3(t) = \frac{t^n}{n!}$

$$(\mathcal{L}f_1)(p) = \frac{1}{(p-\lambda)^2}; \quad (\mathcal{L}f_2)(p) = \frac{n!}{(p-\lambda)^{n+1}}; \quad (\mathcal{L}f_3)(p) = \frac{1}{p^{n+1}},$$

Respectiv pentru funcțiile g_i , $i=1, 2, 3, 4, 5, 6$,

$$g_1(t) = t \sin \omega t, \quad g_2(t) = t \cos \omega t, \quad g_3(t) = t \operatorname{sh} \omega t, \quad g_4(t) = t \operatorname{ch} \omega t$$

$$g_5(t) = t e^{\lambda t} \sin \omega t; \quad g_6(t) = t e^{\lambda t} \cos \omega t$$

$$(\mathcal{L} g_1)(p) = \frac{2p\omega}{(p^2 + \omega^2)^2}; \quad (\mathcal{L} g_2)(p) = \frac{p^2 - \omega^2}{(p^2 + \omega^2)^2}$$

$$(\mathcal{L} g_3)(p) = \frac{2p\omega}{(p^2 - \omega^2)^2}; \quad (\mathcal{L} g_4)(p) = \frac{p^2 + \omega^2}{(p^2 - \omega^2)^2}$$

$$(\mathcal{L} g_5)(p) = \frac{2(p - \lambda)\omega}{[(p - \lambda)^2 + \omega^2]^2}; \quad (\mathcal{L} g_6)(p) = \frac{(p - \lambda)^2 - \omega^2}{[(p - \lambda)^2 + \omega^2]^2}.$$

Teorema 9. (Integrarea originalului). Fie $f \in \mathcal{O}_C(O_R)$ cu s_0 indice de creștere și F imaginea Laplace. Funcția $g(t) = \int_0^t f(\tau) d\tau$ este tot o funcție originală.

Demonstrație. Primele două condiții din definiția funcției originală sunt evident verificate.

Din $|g(t)| = \left| \int_0^t f(\tau) d\tau \right| \leq \int_0^t |f(\tau)| d\tau \leq M \cdot \int_0^t e^{s_0 \tau} d\tau = \frac{M}{s_0} (e^{s_0 t} - 1) \leq \frac{M}{s_0} e^{s_0 t}$ rezultă că și a treia condiție este satisfăcută, indicele de creștere al funcției g fiind egal cu s_0 , indicele de creștere al funcției f .

Teorema 10. Imaginea prin transformarea Laplace a funcției g este dată de relația

$$(\mathcal{L} g)(p) = \frac{F(p)}{p}. \quad (10)$$

Demonstrație. Aplicăm teorema de derivare a originalului funcției g , observând că $g'(t) = f(t)$, iar $g(0) = 0$. Fie $G(p) = (\mathcal{L} g)(p)$, avem

$$F(p) = (\mathcal{L} f)(p) = (\mathcal{L} g')(p) = pG(p),$$

de unde

$$G(p) = (\mathcal{L} g)(p) = \frac{1}{p} F(p).$$

Fie $f \in \mathcal{O}_C(O_R)$ cu indicele de creștere s_0 și $(\mathcal{L} f)(p) = F(p)$. Presupunem că $\int_p^\infty F(q) dq$ este convergentă. Știm că funcția F este olomorfă în semiplanul $\operatorname{Re} p > s_0$, admite deci o primitivă Φ în acest semiplan

$$\int_p^{p_1} F(q) dq = \Phi(p_1) - \Phi(p)$$

oricare ar fi p, p_1 cu $\operatorname{Re} p_1 > s_0$. Dacă primitiva Φ are în punctul de la ∞ un punct ordinat, convergența integralei de mai sus este asigurată și în această ipoteză obținem

$$G(p) = \int_p^\infty F(q) dq = \Phi(\infty) - \Phi(p).$$

Teorema 11. (Integrarea imaginii). Funcția G este imaginea prin transformata Laplace a funcției φ , $\varphi(t) = \frac{f(t)}{t}$ adică

$$\int_p^\infty F(q) dq = (\mathcal{L}\varphi)(p). \quad (11)$$

Demonstrație. Observăm că $G'(p) = -\Phi'(p) = -F(p)$, iar dacă notăm cu $g \in \mathcal{O}_C(\mathcal{O}_R)$ funcția pentru care $(\mathcal{L}g)(p) = G(p)$, obținem

$$-tg(t) = -f(t)$$

$$\text{deci } g(t) = \frac{f(t)}{t}.$$

Aplicații. Aplicând teorema de integrare a imaginii deducem imaginile următoarelor funcții,

$$f_1(t) = \frac{\sin \omega t}{t}, \quad f_2(t) = \frac{\operatorname{sh} \omega t}{t}$$

$$(\mathcal{L}f_1)(p) = \int_p^\infty \frac{\omega^2}{q^2 + \omega^2} dq = \operatorname{arctg} \frac{q}{\omega} \Big|_p^\infty = \operatorname{arctg} \frac{p}{\omega}$$

$$(\mathcal{L}f_2)(p) = \int_p^\infty \frac{\omega}{q^2 - \omega^2} dq = \frac{1}{2} \ln \frac{q - \omega}{q + \omega} \Big|_p^\infty = \frac{1}{2} \ln \frac{p - \omega}{p + \omega}.$$

Teorema 12. (Produsul a două imagini). Fie $f, g \in \mathcal{O}_C(\mathcal{O}_R)$ cu $(\mathcal{L}f)(p) = F(p)$, $(\mathcal{L}g)(p) = G(p)$. Produsul celor două funcții imagine H , $H(p) = F(p) \cdot G(p)$ este tot o funcție imagine și anume

$$F(p) \cdot G(p) = (\mathcal{L}\varphi)(p)$$

unde

$$\varphi(t) = \int_0^t f(\tau) g(t - \tau) d\tau$$

Se notează

$$(fg)(t) = \int_0^t f(\tau) g(t - \tau) d\tau$$

și se numește produsul de convoluție a funcțiilor f și g .

Demonstrație. Avem

$$F(p) = \int_0^\infty f(t) e^{-pt} dt$$

deci

$$F(p) \cdot G(p) = \int_0^\infty f(\tau) e^{-p\tau} G(p) d\tau \quad (12)$$

După teorema întîrzierii, cu

$$g_1(t) = g_1(t - \tau)$$

avem

$$(\mathcal{L}f_1)(p) = e^{-pt} \cdot G(p) = (\mathcal{L}g_1)(p) = \int_0^\infty g_1(t - \tau) e^{-p\tau} dt$$

deci

$$F(p) - G(p) = \int_0^\infty [f(\tau) \cdot \int_0^\infty g(t-\tau) e^{-pt} dt] d\tau = \int_0^\infty e^{-pt} dt \int_0^\infty f(\tau) g(t-\tau) d\tau$$

unde am schimbat ordinea de integrare, ceea ce este posibil f și g fiind funcții original. Înțind cont că $g(t-\tau)=0$ pentru $t-\tau < 0$, deci pentru $\tau > t$, obținem

$$F(p) \cdot G(p) = \int_0^\infty \left(\int_0^\infty f(\tau) g(t-\tau) d\tau \right) e^{-pt} dt = (\mathcal{L}\varphi)(p).$$

Consecință. Fie funcția originală

$$\varphi(t) = \int_0^t f(\tau) g(t-\tau) d\tau.$$

Prin derivare obținem

$$\varphi'(t) = f(t) g(0) + \int_0^t f(\tau) g'(t-\tau) d\tau$$

și aplicând teorema de derivare a originalului, cum $\varphi(0)=0$, obținem

$$p \cdot F(p) \cdot G(p) = (\mathcal{L}\varphi')(p) \quad (13)$$

unde φ' este dată mai sus. Formula (13) este numită *formula lui Duhamel*,

Teorema 13. (Produsul a două originale). Fie $f, g \in \mathcal{O}_C(O_R)$ cu indicele de creștere s_1 respectiv s_2 , $(f \cdot g) \in \mathcal{O}_C(O_R)$ și are indicele de creștere s_1+s_2 . Imaginea prin transformarea Laplace a funcției $(f \cdot g)$ este dată de formula

$$(\mathcal{L}(f \cdot g))(p) = \frac{1}{2\pi i} \int_{a+i\infty}^{a+i\infty} F(q) G(p-q) dq, \quad a > s_1. \quad (14)$$

Demonstrația acestei teoreme o vom face puțin mai târziu după definirea transformării inverse.

§ 2. INVERSA TRANSFORMĂRII LAPLACE. FORMULA LUI MELLIN-FOURIER

Fie $f \in \mathcal{O}_C(O_R)$ cu indicele de creștere s_0 și $(\mathcal{L}f)(p) = F(p)$.

Teorema 13. În punctele de continuitate ale funcției f avem

$$f(t) = \frac{1}{2\pi i} \int_{a-i\infty}^{a+i\infty} F(p) e^{pt} dp, \quad a > s_0 \quad (15)$$

iar în punctele de discontinuitate

$$\frac{f(t-0) + f(t+0)}{2} = \frac{1}{2\pi i} \int_{a-i\infty}^{a+i\infty} F(p) e^{pt} dp, \quad a > s_0.$$

Demonstrație. Fie funcția φ ,

$$\varphi(t) = \frac{1}{2} e^{-at} (f(t-0) + f(t+0)).$$

În punctele de continuitate ale funcției f avem $\varphi(t) = e^{-at} f(t)$.

Pe orice interval mărginit funcția φ nu poate avea decât puncte de discontinuitate de prima specie în număr finit (punctele în care f este discontinuă). Funcția φ îndeplinește următoarele condiții:

1. este derivabilă pe porțiuni
2. în fiecare punct de discontinuitate „ t “ avem

$$\varphi(t) = \frac{1}{2} (\varphi(t-0) + \varphi(t+0)).$$

3. este absolut integrabilă pe intervalul $(-\infty, +\infty)$.

Primele două proprietăți sunt evidente. $\varphi(t)=0$ pentru $t<0$, deoarece $f \in \mathcal{O}_C(O_R)$, deci vom arăta că φ este absolut integrabilă pe $(0, +\infty)$. Pe $(0, \infty)$ în punctele de continuitate ale lui φ , avem

$$|\varphi(t)| = e^{-at} |f(t)| \leq M e^{-(a-s_0)t}$$

pentru $a > s_0$;

$$\int_0^\infty M e^{-(a-s_0)t} dt$$

este convergentă, deci φ este absolut integrabilă pe $(0, \infty)$.

Pe baza celor trei proprietăți de mai sus, funcția φ se poate reprezenta printr-o integrală Fourier și avem

$$\varphi(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} d\sigma \int_0^\infty f(\tau) e^{-a\tau} e^{i\sigma(t-\tau)} d\tau.$$

De aici obținem

$$e^{at} \varphi(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{(a+i\sigma)t} d\sigma \int_0^\infty f(\tau) e^{-(a+i\sigma)\tau} d\tau.$$

Făcind schimbarea de variabilă $a+i=p$, obținem

$$\frac{1}{2\pi i} \int_{a-i\infty}^{a+i\infty} e^{pt} dp \int_0^\infty f(\tau) e^{-p\tau} d\tau = e^{at} \varphi(t) = \frac{1}{2} [f(t-0) + f(t+0)]$$

deci

$$\frac{1}{2} [f(t-0) + f(t+0)] = \frac{1}{2\pi i} \int_{a-i\infty}^{a+i\infty} F(p) e^{pt} dp.$$

Vom da în continuare o teoremă fără demonstrație.

Teorema 14. Dacă funcția $F \in \mathcal{L}$, îndeplinește următoarele condiții:

1. este olomorfă în semiplanul $s > s_0$, unde $p = s + i\sigma$,
2. $F(p)$ tinde uniform către zero în raport cu $\arg p$ cind $|p| \rightarrow \infty$ pentru orice $s \geq a > s_0$
3. integrala

$$\int_{a-i\infty}^{a+i\infty} F(p) dp$$

este absolut convergentă, atunci funcția f definită prin

$$f(t) = \frac{1}{2\pi i} \int_{a-i\infty}^{a+i\infty} F(p) e^{pt} dp$$

este o funcție originală și $(\mathcal{L}f)(p) = F(p)$.

Cu ajutorul formulei (15) vom putea demonstra teorema cu privire la produsul a două originale.

Fie $f \in \mathcal{O}_C(\mathcal{O}_R)$ și $(\mathcal{L}f)(p) = F(p)$, conform formulei (15) avem

$$f(t) = \frac{1}{2\pi i} \int_{a-i\infty}^{a+i\infty} F(q) e^{qt} dq, \quad a > s_1,$$

s_1 fiind indicele de creștere al lui $f(t)$.

Înmulțind cu $g(t)$ și aplicând teorema deplasării obținem

$$\begin{aligned} f(t)g(t) &= \frac{1}{2\pi i} \int_{a-i\infty}^{a+i\infty} F(q) e^{qt} g(t) dq = \frac{1}{2\pi i} \int_{a-i}^{a+i} F(q) \mathcal{L}^{-1} G(p-q) dq = \\ &= \frac{1}{2\pi i} \int_{a-i\infty}^{a+i\infty} F(q) \left(\frac{1}{2\pi i} \int_{b-i\infty}^{b+i\infty} G(p-q) e^{pt} dp \right) dq, \quad b > s_2 + \operatorname{Re}(q) \end{aligned}$$

sau

$$f(t)g(t) = \left(\frac{1}{2\pi i} \right)^2 \int_{a-i\infty}^{a+i\infty} dq \int_{b-i\infty}^{b+i\infty} F(q) G(p-q) e^{pt} dp.$$

Se arată că se poate schimba ordinea de integrare, de unde rezultă formula (14).

Observație. Condiția $b > s_2 + \operatorname{Re} q$ se poate înlocui cu $b > s_2 + s_1$ iar imaginea produsului $f(t)g(t)$ va putea fi determinată în semiplanul $\operatorname{Re} p > s_1 + s_2$.

Teoreme de dezvoltare. Fie $f \in \mathcal{O}_C(\mathcal{O}_R)$ și $(\mathcal{L}f)(p) = F(p)$ imaginea prin transformarea Laplace. Pentru a determina funcția originală f cind se cunoaște imaginea să folosim două teoreme numite teoreme de dezvoltare.

Teorema 15. Dacă $F(p) = \frac{Q(p)}{R(p)}$ este o fracție rațională, gradul numitorului fiind cu două unități mai mare decât gradul numărătorului iar numitorul $R(p)$ are rădăcinile simple p_1, p_2, \dots, p_n , atunci funcția originală f a cărei imagine Laplace este F , este

$$f(t) = \sum_{k=1}^n \frac{Q(p_k)}{R'(p_k)} e^{p_k t}. \quad (16)$$

Demonstrație. Demonstrația rezultă imediat, funcția F în condițiile enunțate descompunându-se sub forma

$$F(p) = \sum_{k=1}^n \frac{a_k}{p - p_k}.$$

Fie γ_h un cerc cu centrul în p_h și rază suficient de mică încât în interiorul său să nu existe alt pol diferit de p_h . Avem atunci

$$\oint_{\gamma_h} F(p) dp = \sum_{k=1}^n a_k \oint_{\gamma_h} \frac{dp}{p - p_k} = a_h \int_{\gamma_h} \frac{dp}{p - p_h} = 2\pi i \cdot a_h.$$

Conform teoremei reziduurilor avem

$$\oint_{\gamma_h} F(p) dp = 2\pi i \operatorname{rez} F(p_h) = 2\pi i \cdot \frac{Q(p_h)}{R'(p_h)}$$

de unde rezultă că

$$a_n = \frac{Q(p_n)}{R'(p_n)}$$

deci :

$$F(p) = \sum_{k=1}^n \frac{Q(p_k)}{R'(p_k)} \cdot \frac{1}{p - p_k}$$

Astfel avem formula (16).

Consecință. În cazul în care $F(p) = \frac{Q(p)}{R(p)}$ este o fracție rațională cu gradul numărătorului cu două unități mai mic decât gradul numitorului iar ecuația $R(p)=0$ are rădăcinile multiple p_k de ordin de multiplicitate λ_k , atunci funcția originală pentru care $(\mathcal{L}f)(p)=F(p)$ este dată de

$$f(t) = \frac{1}{2\pi i} \int_{a-i\infty}^{a+i\infty} F(p) e^{pt} dp = \sum_k \operatorname{rez} G(p_k)$$

unde

$$\operatorname{rez} G(p_k) = \frac{1}{(\lambda_{k-1})!} [(p-p_k)^{\lambda_k} \cdot F(p) \cdot e^{pt}]_{p=p_k} (\lambda_k - 1)$$

iar $a > (\max_k (\operatorname{Re} p_k))$ și $a > 0$.

Formula de mai sus se obține aplicând teorema reziduurilor funcției $G(p)=F(p) e^{pt}$ pe curba închisă $AB\Gamma B$ din figura 5.2, făcând la limită pentru $R \rightarrow +\infty$ și ținând cont de formula lui Mellin-Fourier.

Teorema 16. Dacă $F \in \mathcal{C}$ este o funcție olomorfă în afara unui cerc cu centrul în origine și rază R a cărei dezvoltare în serie Laurent pe acest domeniu este de formă

$$F(p) = \sum_{k=1}^{\infty} \frac{a_k}{p^k} \quad (17)$$

atunci seria

$$\sum_{k=1}^{\infty} \frac{a_k}{(k-1)!} t^{k-1} \quad (18)$$

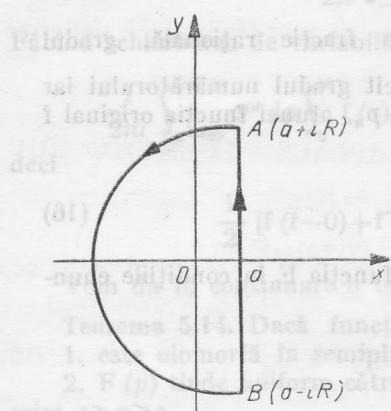


Fig. 2.

este absolut și uniform convergentă și suma sa este o funcție originală f cu $(\mathcal{L}f)(p)=F(p)$.

Demonstrație. Pe baza inegalităților lui Cauchy (făcute la capitolul de funcții complexe) avem

$$|a_k| \leq \frac{M}{r^n}$$

de unde $|a_k| \leq M R^n$, deci $\left| \frac{a_k}{(k-1)!} t^{k-1} \right| \leq M R \frac{(Rt)^{k-1}}{(k-1)!}$.

Termenul general al seriei considerate este în modul mai mic decât termenul general al seriei

$$MR \cdot e^{rt} = MR \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(Rt)^k}{k!}; \quad t > 0$$

care se știe că este absolut și uniform convergentă pe intervalul $[0, A]$ cu A arbitrar de mare. Rezultă deci că și seria (18) este absolut și uniform convergentă pe același interval și suma sa notată cu $f(t)$ are proprietatea că

$$|f(t)| \leq MRe^{Rt}; \quad t > 0$$

ceea ce arată că $f \in \mathcal{O}_C(\mathcal{O}_R)$.

Înmulțind seria (18) cu e^{-pt} și integrând-o termen cu termen pe $(0, \infty)$ conform expresiei (17) obținem, că $(\mathcal{L}f)(p) = F(p)$.

Aplicații. 1. Fie $F(p) = \frac{1}{p^{n+1}} e^{-\frac{1}{p}}$. Știm că funcția dată se dezvoltă în serie Laurent în jurul originii ($|p| > r > 0$) și că seria Laurent are forma

$$F(p) = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(-1)^k}{k! p^{n+k+1}}.$$

Funcția F satisfacă deci condițiile teoremei doi și deci originalul său este funcția f cu

$$f(t) = \sum_{k=0}^{\infty} (-1)^k \frac{t^{n+k}}{k! (n+k)!}.$$

Notând $t = \left(\frac{\tau}{2}\right)^2$ obținem

$$\left(\frac{\tau}{2}\right) \sum_{k=0}^{\infty} (-1)^k \frac{\left(\frac{\tau}{2}\right)^{n+2k}}{k! (n+k)!} = \left(\frac{\tau}{2}\right)^n J_n(\tau)$$

deci :

$$f(t) = \sqrt{t^n} J_n(2\sqrt{t}) \text{ și } (\mathcal{L}f)(p) = \frac{1}{p^{n+1}} e^{-\frac{1}{p}}$$

unde J_n este funcția Bessel de speță întâi și de ordinul „ n “.

2. Fie expresia funcției Bessel $J_n(t)$ sub forma

$$J_n(t) = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} e^{i(t \sin \theta + n\theta)} d\theta$$

$$(\mathcal{L}J_n)(p) = \int_0^{\infty} J_n(t) e^{-pt} dt = \frac{1}{2\pi} \int_0^{\infty} \left(e^{-pt} \int_0^{2\pi} e^{i(t \sin \theta - p\theta)} d\theta \right) dt =$$

$$= \frac{1}{2\pi} \int_0^2 \left(e^{-i n \theta} \int_0^{\infty} e^{i(\sin \theta - p)t} dt \right) d\theta$$

Cum $\operatorname{Re} p > s_0 > 0$

$$\int_0^{\infty} e^{i(\sin \theta - p)t} dt = \frac{e^{i(\sin \theta - p)t}}{i \sin \theta - p} \Big|_0^{\infty} = \frac{1}{p - i \sin \theta}.$$

Avem

$$(\mathcal{L}J_n)(p) = \frac{1}{2\pi} \int_0^2 \frac{e^{-i \cdot n \theta}}{p - i \cdot \sin \theta} d\theta = \frac{1}{\pi i} \oint_{|z|=1} \frac{z^n}{z^2 + 2pz - 1} dz$$

unde am făcut schimbarea de variabilă $e^{-i\theta}=z$. Aplicând teorema reziduurilor ultimei integrale rezultă

$$(\mathcal{L}J_n)(p) = \frac{(-p + \sqrt{p^2+1})^n}{\sqrt{p^2+1}} = \frac{1}{\sqrt{p^2+1} (p + \sqrt{p^2+1})^n}, \quad n \geq 0.$$

Pentru $n=0$ avem

$$(\mathcal{L}J_0)(p) = \frac{1}{\sqrt{p^2+1}}.$$

3. Fie $f_v(t)=t^v$, $v \in \mathbb{C}$ cu $\operatorname{Re} v > -1$

În integrala

$$\Gamma(v+1) = \int_0^\infty x^v \cdot e^{-x} dx, \quad \operatorname{Re} v > -1$$

făcind schimbarea de variabilă $x=pt$, obținem

$$\frac{\Gamma(v+1)}{p^{v+1}} = \int_0^\infty t^v e^{-pt} dt = (\mathcal{L}f_v)(p).$$

Pentru $\operatorname{Re} v > 0$, f_v este o funcție original și

$$(\mathcal{L}f_v)(p) = \frac{\Gamma(v+1)}{p^{v+1}}, \quad \text{unde } f_v(t)=t^v.$$

Pentru $v=-\frac{1}{2}$, avem

$$(\mathcal{L}f_{-\frac{1}{2}})(p) = \frac{\Gamma\left(\frac{1}{2}\right)}{\sqrt{p}} = \sqrt{\frac{\pi}{p}}$$
(17)

unde Γ este funcția gamma a lui Euler.

§.3. APLICAȚII MATEMATICE ALE CALCULULUI OPERAȚIONAL

a) Integrarea ecuațiilor diferențiale liniare cu coeficienți constanți

Având ecuația

$$y^{(n)}(t) + \sum_{k=1}^n a_k y^{(n-k)}(t) = f(t)$$

unde a_i sunt constanți și f un original, aplicăm operatorul lui Laplace pentru a afla soluția care verifică condițiile inițiale :

$$y(0) = a_0; \quad y'(0) = a_1; \quad y''(0) = a_2; \dots; \quad y^{(n-1)}(0) = a_{n-1}$$

și vom avea

$$\mathcal{L}y^{(n)} + \sum_{k=1}^n a_k \cdot \mathcal{L}y^{(n-k)} = \mathcal{L}f.$$

Notind, ca de obicei :

$$F(p) = (\mathcal{L}f)(p) \text{ și } Y(p) = (\mathcal{L}y)(p)$$

și folosind teorema derivării originalului, obținem :

$$\begin{aligned} p^n Y(p) - (a_0 p^{n-1} + a_1 p^{n-2} + \dots + a_{n-2} p + a_{n-1}) &= a_1 p^{n-1} y(p) - \\ - a_1 (a_0 p^{n-2} + a_1 p^{n-3} + \dots + a_{n-3} p + a_{n-2}) + \\ \dots \\ + a_{n-1} p Y(p) - a_{n-2} a_0 + \\ + a_n Y(p) &= F(p) \end{aligned}$$

care se poate scrie sub forma

$$\varphi(p) Y(p) = F(p) + G(p)$$

numită ecuația operațională atașată ecuației date, unde :

$$\varphi(p) = p^n + a_1 p^{n-1} + \dots + a_{n-1} p + a_n$$

este polinomul caracteristic atașat ecuației diferențiale, iar :

$$G(p) = a_0 \varphi_0(p) + a_1 \varphi_1(p) + \dots + a_{n-1} \varphi_{n-1}(p)$$

unde φ_k sunt polinoame ce se deduc recursiv unul din altul prin relația :

$$\varphi_{k+1}(p) = \frac{\varphi_k(p) - \varphi_k(0)}{p}; \quad \text{iar } \varphi_0(p) = \frac{\varphi(p) - \varphi(0)}{p},$$

adică fiecare polinom $\varphi_k(p)$ se va obține din procedeul prin îndepărțarea termenului liber al acestuia și apoi prin împărțire cu variabila p .

Rezolvând ecuația operatorială, găsim :

$$Y(p) = \frac{F(p) + G(p)}{\varphi(p)}$$

iar pentru a găsi soluția căutată ne vom întoarce în spațiul originalelor, unde o vom găsi prin aplicarea operatorului invers imaginii sale $Y(p)$, adică :

$$y(t) = \mathcal{L}^{-1} \left(\frac{F + G}{\varphi} \right)(t).$$

Observăm că dacă, valorile constantelor a_0, a_1, \dots, a_n de la condițiile inițiale sunt lăsate arbitrare și independente între ele, atunci $y(t)$ găsit mai sus va reprezenta soluția generală a ecuației date.

Exemplu : Pentru ecuația :

$$y''(t) + y'(t) = \cos^2 t, \text{ cu : } a_0 = 1; \quad a_1 = \frac{1}{3}; \quad a_2 = -1$$

avem :

$$F(p) = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2} + \frac{p}{p^2+4} \right); \quad \varphi(p) = p^3 + p;$$

$$\varphi_0(p) = p^2 + 1; \quad \varphi_1(p) = p; \quad \varphi_2(p) = 1$$

deci

$$G(p) = 1(p^2+1) + \frac{1}{3}p - 1 \cdot 1 = p^2 + \frac{1}{3}p$$

iar ecuația operatorială :

$$(p^3 + p) Y(p) = \frac{1}{2p} + \frac{p}{2(p^2+4)} + p^2 + \frac{1}{3}p,$$

de unde :

$$Y(p) = \frac{1}{2p^2(p+1)} + \frac{1}{2(p^2+1)(p^2+4)} + \frac{p}{p^2+1} + \frac{1}{3(p^2+1)},$$

și luând operatorul invers găsim :

$$y(t) = \frac{1}{2}t + \cos t - \frac{1}{2}\sin 2t.$$

b) Integrarea sistemelor de ecuații diferențiale liniare cu coeficienți constanți
Avind sistemul :

$$\sum_{j=1}^n (a_{i_0}^{(j)} y_j^{(n_{i_0})}(t) + a_{i_1}^{(j)} y_j^{(n_{i_1}-1)}(t) + \dots + a_{i_{n_{ij}-1}}^{(j)} y_j'(t) +$$

$$+ a_{i_n}^{(j)} \cdot Y_j(t)) = f_i(t); \quad i = \overline{1, n}$$

și condițiile :

$$y_j^{(k)}(0) = a_{jk}; \quad j = \overline{1, n}; \quad k = \overline{1, \max_{j \text{ fix}} n_{ij}},$$

aplicînd operatorul lui Laplace și observînd că fiecare ecuație este scrisă grupînd în cîte o paranteză toți termenii care conțin aceeași necunoscută y_j , vom putea scrie sistemul operatorial atașat acestui sistem diferențial sub forma :

$$\sum_{j=1}^n \varphi_{ij}(p) Y_j(p) = F_i(p) + \sum_{j=1}^n G_{ij}(p); \quad i = \overline{1, n},$$

unde φ_{ij} sunt polinoame caracteristice atașate fiecărei combinații din parantezele amintite mai sus, iar G_{ij} se deduc din acestea prin același procedeu ca și mai sus în cazul unei singure ecuații diferențiale.

Rezolvînd sistemul operatorial, prin regula lui Cramer, sau prin alte metode, găsim imaginile funcțiilor necunoscute y_j ce alcătuiesc soluția căutată, adică :

$$Y_j(p) = H_j(p), \quad \text{deci } y_j(t) = (\mathcal{L}^{-1} H_j)(t); \quad j = \overline{1, p}$$

Exemplu : Pentru sistemul :

$$\begin{cases} (x''(t) + x'(t) + x(t)) + (y''(t) + 2y'(t) + y(t)) = 1 \\ (x''(t) + 2x(t)) + (2y'(t) + 2y(t)) = 2t \end{cases}$$

cu : $x(0) = 0 ; x'(0) = 2$
 cu : $y(0) = 1 ; y'(0) = -2.$

avem

$$\varphi_{11}(p) = p^2 + p + 1 ; \quad \varphi_{12}(p) = p^2 + 2p + 1 ; \quad F_1(p) = \frac{1}{p}$$

$$\varphi_{21}(p) = p^2 + 2p ; \quad \varphi_{22}(p) = p^2 + 2p + 2 ; \quad F_2(p) = \frac{2}{p^2}$$

iar :

$$G_{11}(p) = x'(0)(p+1) + x'(0) \cdot 1 = 2 ; \quad G_{12}(p) = y(0)(p+2) + y'(0) \cdot 1 = p$$

$$G_{21}(p) = x(0)(p+2) + x'(0) \cdot 1 = 2 ; \quad G_{22} = y(0) \cdot 2 + y'(0) \cdot 0 = 2$$

Sistemul operatorial atașat va fi deci :

$$\begin{cases} (p^2 + p + 1) X(p^2 + 2p + 1) Y(p) = \frac{1}{p} + 2 + p \\ (p^2 + 2p) X(p) + (2p + 2) Y(p) = \frac{2}{p^2} + 2p + 2, \end{cases}$$

care rezolvat ne dă

$$\begin{cases} X(p) = -\frac{1}{p^2} + \frac{p+1}{p^2+2p+2} \end{cases}$$

$$\begin{cases} Y(p) = \frac{1}{p^2+2p+2}, \end{cases}$$

și aplicând operatorul invers, avem soluția :

$$x(t) = t + e^{-t} \sin t$$

$$y(t) = -t + e^{-t} \cos t.$$

c) *Integrarea unor ecuații diferențiale cu coeficienți variabili*

Exemplu. 1) Fie ecuația

$$tx''(t) + 2x'(t) = t - 1 \text{ cu } x(0) = 0$$

Notăm

$$\varphi_2(t) = t \cdot x''(t), \quad i(t) = t$$

Avem :

$$\begin{aligned} & \text{d) Integrarea unor ecuații diferențiale cu conditii initiale și conditii la limită date} \\ & \mathcal{L}\varphi_2 + 2\mathcal{L}x' = \mathcal{L}i - \mathcal{L}\eta, \end{aligned}$$

și cum după teorema derivării originalului :

$$(\mathcal{L}x')(p) = p(\mathcal{L}x)(p) \cdot x(0) = pX(p)$$

iar pentru $\mathcal{L}\varphi_2$, aplicăm întâi teorema derivării imaginii și apoi a derivării originalului :

deci $(\mathcal{L}\varphi_2)(p) = -\frac{d}{dp} \mathcal{L}x'' = -\frac{d}{dp} (p^2 X(p) - 0 \cdot p - x'(0))$

adică :

$$(\mathcal{L}\varphi_2)(p) = -2pX(p) - p^2 X'(p),$$

deoarece $x'(0) = \text{constant}$.

Ecuția operatională va fi în acest caz și ca o ecuație diferențială, dar de ordinul întâi și în domeniul complex al variabilei p :

$$p^2 X'(p) = -\frac{1}{p^2} + \frac{1}{p}$$

care se mai scrie :

$$X'(p) = -\frac{1}{p^4} + \frac{1}{p^3}$$

de unde :

$$X(p) = \frac{1}{3p^3} - \frac{1}{2p^2} + C$$

și deci :

$$x(t) = \frac{1}{6}t^2 - \frac{1}{2}t + C\delta(t)$$

de unde se vede că trebuie luat $C=0$, deoarece funcția δ a lui Dirac nu se anulează pentru $t=0$.

Obținem deci soluția :

$$x(t) = \frac{1}{6}t^2 - \frac{1}{2}t$$

2) Pentru ecuația :

$$tx''(t) + x'(t) + x(t) = 0 \text{ cu } x(0) = a_0 \text{ și } x'(0) = a_1,$$

ecuația operatorială atașată va fi :

$$p^2 X'(p) + (p-1)X(p) = 0$$

care integrată ne dă :

$$X(p) = C \frac{1}{p} e^{-\frac{1}{p}}$$

unde C este o constantă arbitrară, iar consultind o listă de imagini Laplace, găsim că originalul ei este :

$$x(t) = C J_0(2\sqrt{t})$$

unde $J_v(\tau)$ este funcția Bessel de ordinul v , și de prima speță și, după cum se știe verifică ecuația diferențială de tip Bessel ;

$$\tau^2 x''(\tau) + \tau x'(\tau) + (\tau^2 - v^2) x(\tau) = 0$$

În cazul nostru $v=0$, iar problema pusă nu are soluție numai dacă se dă $x'(0) = -x_0$, adică $a_1 = -a_0$, deoarece se știe din teoria funcțiilor Bessel că $y_0(0) = -y''_0(0) = 1$, și atunci vom avea : $C = a_0$, deci soluția va fi :

$$y(t) = a_0 J_0(2\sqrt{t})$$

3) Pentru ecuația :

$$x''(t) + tx'(t) - x(t) = 0; \text{ cu } x(0) = 0; x'(0) = 1.$$

ecuația operatorială este :

$$pX'(p) - (p^2 - 2) X(p) + 1 = 0.$$

cu soluție generală

Ecuatia (2) este o ecuație diferențială liniară de ordinul doi, cu coeficienți funcții de x și parametrul p , a cărei rezolvare în general o problemă mai simplă decât problema integrării. Soluția generală este $X(p) = \frac{1 + C e^{\frac{p}{2}}}{p^2}$, care verifică condițiile (2). Soluția probabilei inițiale va fi originalul funcției x , din care originalul x va corespunde unei valori concrete a constantei C , pe care o vom căuta s-o determinăm înainte de a lua operatorul invers, în speranța simplificării expresiei lui $X(p)$.

Apelând la formula lui Mellin-Fourier :

$$x(t) = \frac{1}{2\pi i} \int_{a-i\infty}^{a+i\infty} X(p) e^{pt} dp$$

și cum $x(0) = 0$ (valoare finită) va trebui ca integrala

$$\int_{a-i\infty}^{a+i\infty} X(p) dp$$

să fie convergentă, deci va trebui să avem :

$$\lim_{p \rightarrow \infty} X(p) = 0, \quad (\text{cu } \operatorname{Im}(p) \rightarrow \infty).$$

ceea ce la noi nu se întimplă decât pentru $C = 0$ adică :

$$X(p) = \frac{1}{p^2}$$

de unde rezultă soluția :

$$x(t) = t^{-2}$$

d) Integrarea unor ecuații cu derivele parțiale cu condiții inițiale și condiții la limită date

Fie ecuația liniară

$$a \frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial x^2} + b \frac{\partial u(x, t)}{\partial x} + c \frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial t^2} + d \frac{\partial u(x, t)}{\partial t} + e \cdot u(x, t) = \varphi(x, t)$$

unde a, b, c, d, e sunt funcții de x continue pe $[0, l]$, $\varphi \in O_k$ în raport cu t . Se cere soluția $u(x, t)$ a ecuației; $x \in [0, l], t \in (0, \infty)$ care satisface condițiile inițiale.

$$\text{și } u(x, 0) = f(x), \frac{\partial u}{\partial t}\Big|_{t=0} = g(x), \quad x \in [0, l]$$

și condițiile la limită

$$A \frac{\partial u}{\partial x} + B \frac{\partial u}{\partial t} + Cu \Big|_{x=0} = h(t)$$

$$D \frac{\partial u}{\partial x} + E \frac{\partial u}{\partial t} + Fu \Big|_{x=l} = k(t)$$

A, B, C, D, E, F , sunt constante f, g, h, k funcții date, $h, k \in O_R$. Notăm

$$(\mathcal{L}h)(p) = H(p); \quad (\mathcal{L}k)(p) = K(p)$$

și

$$(\mathcal{L}\varphi)(p) = \Phi(x, p).$$

În ipoteza că soluția $u(x, t)$ a ecuației, derivatele sale parțiale de ordinul întâi și doi sunt funcții original în raport cu t , putem aplica operatorul lui Laplace, ecuației inițiale și condițiilor la limită. Avem astfel :

$$\left(a\mathcal{L} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + b\mathcal{L} \frac{\partial u}{\partial x} + c\mathcal{L} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} + d\mathcal{L} \frac{\partial u}{\partial t} + e\mathcal{L} u \right)(p) = \Phi(x, p)$$

$$\left(A\mathcal{L} \frac{\partial u}{\partial x} + B\mathcal{L} \frac{\partial u}{\partial t} + C\mathcal{L} u \right) \Big|_{x=0} (p) = M(p)$$

$$\left(C\mathcal{L} \frac{\partial u}{\partial x} + D\mathcal{L} \frac{\partial u}{\partial t} + E\mathcal{L} u \right) \Big|_{x=l} (p) = K(p) \quad (19)$$

Tinând cont de expresia imaginii Laplace a unei funcții original și de derivarea sub semnul integralei avem :

$$(\mathcal{L}u)(p) = \int_0^\infty u(x, t) e^{-pt} dt = U(x, p)$$

$$\left(\mathcal{L} \frac{\partial u}{\partial x} \right)(p) = \int_0^\infty \frac{\partial u}{\partial x} e^{-pt} dt = \frac{\partial U}{\partial x}(x, p)$$

$$\left(\mathcal{L} \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \right)(p) = \int_0^\infty \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} e^{-pt} dt = \frac{\partial^2 U}{\partial x^2}(x, p)$$

Pe baza teoremei de derivare a originalului avem :

$$\begin{aligned} \left(\mathcal{L} \frac{\partial u}{\partial t} \right) (p) &= pU(x, p) - f(x) \\ \left(\mathcal{L} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} \right) (p) &= p^2 U(x, p) - (pf(x) + g(x)). \end{aligned}$$

Cu acestea ecuația (17) devine

$$\begin{aligned} a \frac{\partial^2 U}{\partial x^2} (x, p) + b \frac{\partial U}{\partial x} (x, p) + (cp^2 + dp + e) U(x, p) &= \\ = \Phi(x, p) + (cp + d)f(x) + cg(x) & \quad (20) \end{aligned}$$

iar condițiile la limită

$$\begin{aligned} \left[A \frac{\partial U}{\partial x} + (Bp + c)U \right] \Big|_{x=0} &= M(p) + Bf(0) \\ \left[D \frac{\partial U}{\partial x} + (Ep + F)U \right] \Big|_{x=l} &= K(p) + Ef(l) \end{aligned} \quad (21)$$

Ecuația (20) este o ecuație diferențială liniară de ordinul doi, cu coeficienți funcții de x și parametrul p , a cărei integrare este în general o problemă mai simplă decât problema integrării ecuației inițiale. Fie $U(x, p)$ soluția ecuației (20) care verifică condițiile (21). Soluția problemei inițiale va fi originalul funcției U adică :

e) *Rezolvarea unor ecuații integrale și a unor ecuații integro-diferențiale*

1) Însăși formula de definiție a imaginii și formula lui Mellin-Fourier, constituie cele mai simple ecuații integrale, atunci cînd se cere funcția de sub integrală ca fiind presupusă necunoscută și cealaltă cunoscută și soluția uneia e dată de formula cealaltă, adică, dacă :

$$f(t) e^{-pt} dt = F(p) = \text{cunoscută} \quad f(t) = \frac{1}{2\pi i} \int_{a-i\infty}^{a+i\infty} F(p) e^{tp} dp$$

și reciproc, valoarea lui $F(p)$ din ecuația a doua este dată de prima relație.

2) Pentru ecuație integrală de forma :

$$Ay(t) + B \int_0^t y(t-\tau) g(\tau) d\tau = f(t)$$

unde : A, B sunt constante iar g și f funcții cunoscute presupuse originale, avem, după aplicarea operatorului \mathcal{L} și a teoremei referitoare la produsul a două imagini :

$$AY(p) + BY(p)G(p) = F(p)$$

deci :

$$y(t) = (\mathcal{L}^{-1}Y)(t) = \mathcal{L}^{-1} \left(\frac{F}{A+BG} \right) (t).$$

Exemplu : Soluția ecuației :

$$y(t) - 2 \int_0^t y(t-\tau) \sin \omega \tau d\tau = a \cos \omega t,$$

se obține găsind întii imaginea Y a soluției din ecuația operatorială :

Se cere soluția $u(x, t)$ care să verifice ecuația și să satisfacă condițiile initiale.

$$\left(1 - \frac{2\omega^2}{p^2 + \omega^2}\right) Y(p) = a \frac{p}{p^2 + \omega^2},$$

adică :

$$Y(p) = a \frac{p}{p^2 + \omega^2},$$

de unde găsim :

$$y(t) = a \operatorname{ach} \omega t$$

(19) *Observație.* Dacă funcția g o considerăm necunoscută și identică cu necunoscuta y a ecuației, ajungem la o ecuație integrală de forma :

A, B, C, D, E, F, sunt constante luate în funcție de $k \in \mathcal{O}_k$. Notăm

$Ay(t) + B \int_0^t \cdot y(\tau) y(t-\tau) d\tau = f(t)$,
cu ecuația operatorială :

$$BY^2(p) + AY(p) - F(p) = 0$$

care are în general două soluții, cărora le corespund două originale $y_1(t)$ și $y_2(t)$, ca soluții ale ecuației integrale de mai sus.

-înălătură 3) Ecuația :

$$y'(t) + \int_0^t \tau \cdot y(t-\tau) d\tau = t; \quad \text{cu } y(0) = -1$$

este integro-diferențială, deoarece necunoscuta $y(t)$ figurează atât sub semnul derivării cât și sub integrală.

După aplicarea operatorului \mathcal{L} , avem :

$$pY(p) + 1 + \frac{1}{p^2} \cdot Y(p) = \frac{1}{p^2}$$

de unde :

$$Y(p) = \frac{1-p^2}{1+p^3} = \frac{1-p}{1-p+p^2}$$

care se mai scrie :

$$Y(p) = \frac{\frac{1}{2} - \left(p - \frac{1}{2}\right)}{\left(p - \frac{1}{2}\right)^2 + \left(\frac{\sqrt{3}}{2}\right)^2}$$

de unde :

$$y(t) = (\mathcal{L}^{-1}Y)(t)$$

și ținând seama de teorema deplasării, avem :

$$y(t) = \left(\frac{1}{\sqrt{3}} \sin \frac{t\sqrt{3}}{2} - \cos \frac{t\sqrt{3}}{2} \right) e^{\frac{t}{2}},$$

care se poate verifica direct prin calcul că satisfac ecuația dată și se observă direct că satisfac și condiția inițială impusă.

Remarcăm că metoda operațională se poate aplica și unor ecuații cu derivate parțiale cu condiții inițiale și la limită date.

7) Calculul unor integrale improprietăți

Cunoscând imaginea F a unui original f, atunci pentru aceasta se pot calcula, în unele cazuri, mai ușor integralele (presupuse convergente).

$$I_1 = \int_0^\infty f(t) dt; \quad I_2 = \int_0^\infty \frac{f(t)}{t} dt; \quad I_3 = \int_0^\infty t^n f(t) dt; \quad n \in \mathbb{N},$$

presupunind că domeniul de olomorfie al funcției F poate fi prelungit cu un domeniu simplu conex care să conțină originea $p=0$.

Atunci, în teorema integrării imaginii :

$$\int_0^\infty \frac{f(t)}{t} e^{-pt} dt = \int_0^\infty F(z) dz$$

putem face $p=0$ și obținem :

$$I_2 = \int_0^\infty \frac{f(t)}{t} dt = \int_0^\infty F(z) dz$$

Dacă teorema de mai sus o aplicăm funcției $F^{(n+1)}$, avem :

$$\int_0^\infty F^{(n+1)}(z) dz = \int_0^\infty (-t)^{n+1} \frac{f(t)}{t} e^{-pt} dt = (-1)^{n+1} \int_0^\infty t^n f(t) e^{-pt} dt$$

și pentru $p=0$, deducem :

$$I_3 = \int_0^\infty t^n f(t) dt = (-1)^{n+1} \int_0^\infty F^{(n+1)}(z) dz = (-1)^{n+1} F^{(n)}(z) \Big|_0^\infty$$

iar pentru $n=0$, găsim :

către derivatele corespunzătoare ale lui q (convergența uniformă nu se referă și la ordinile de derivare, ci pentru fiecare ordin de derivare luate separat).

$$I_1 = \int_0^\infty f(t) dt = -F(z) \Big|_0^\infty = F(0) - \lim_{z \rightarrow \infty} F(z)$$

Exemple :

$$I_1 = \int_0^\infty e^{-at} \cos \omega t dt = - \frac{p-a}{(p-a)^2 + \omega^2} \Big|_0^\infty = \frac{a}{a^2 + \omega^2}$$

Exemplu: $I_2 = \int_0^\infty \frac{\sin at + \sin bt}{t} dt = \int_0^\infty \left(\frac{a}{p^2+a^2} + \frac{b}{p^2+b^2} \right) dp =$

$$= \left(\operatorname{arc tg} \frac{p}{a} + \operatorname{arc tg} \frac{p}{b} \right) \Big|_0^\infty = \frac{\pi}{2} + \frac{\pi}{2} = \pi; (a, b > 0)$$

se obține găsind într-o formă similară:

$$I_3 = \int_0^\infty t^n e^{-at} dt = (-1)^{n+1} \frac{d^n}{dp^n} \frac{1}{p+a} \Big|_0^\infty =$$

$$= -\frac{n!}{(p+a)^{n+1}} \Big|_0^\infty = \frac{n!}{a^{n+1}}; a > 0$$

cite se poate observa că integrala este o operare diferențială.

diferențială de ordin n și cu semnul (-1)^{n+1}.

rezolvarea unei ecuații diferențiale este similară.

Avem: $\int_0^\infty e^{-pt} f(t) dt = \int_0^\infty f(t) e^{-pt} dt$

(2) Cauza unor integrări imposibile

Către ceea ce urmăreștem, într-o nouă direcție, este să rezolvăm ecuații diferențiale care nu au soluții liniare.

Observație: Dacă în ecuația $\frac{dy}{dt} + p(t)y = q(t)$ funcția $p(t)$ nu este necunoscută și a cărei valoare nu poate fi exprimată în termeni de funcții de tipul polinomial, radical, logaritmic, trigonometric sau exponențial, atunci în teorema inițială nu

există niciun interval în care soluția să fie continuă și deosebit de ușoară.

Avem în teorema inițială, înlocuind cu:

cu ecuația operatorială:

$$\frac{dy}{dt} + p(t)y = q(t) \quad \Rightarrow \quad y(t) = y(0) + \int_0^t q(s) ds$$

care are în general două soluții, cărora le corespund după (2) și (3) respectiv:

(3) Ecuația: $\frac{dy}{dt} + p(t)y = q(t)$

Dacă putem să rezolvăm ecuația diferențială (3) pentru:

este întrebătorul: (3) este o ecuație diferențială (y(t)) care nu are derivatele să fie sub integrală.

După aplicarea operatorului \mathcal{L} , avem:

$$\left(\mathcal{L}(y) \right)' + p(\mathcal{L}(y)) = \mathcal{L}(q) \quad \Rightarrow \quad \mathcal{L}'(y) + p(\mathcal{L}(y)) = \mathcal{L}(q) \quad \text{de unde:}$$

$$\mathcal{L}(y) = \frac{1-p}{1+p^2} = \frac{1-p}{4-p+p^2}; \text{ înlocuind } p=0 \text{ obținem:}$$

$$\mathcal{L}(y) = \frac{1}{2} - \left(p - \frac{1}{2} \right)$$

care se mai scrie $(\mathcal{L}y)' - (\mathcal{L}y) = 0$ sau $\mathcal{L}(y) = 1$.

Ezemplu:

$$\frac{y}{\omega + \omega_0} = \frac{\mathcal{L}(y)}{\mathcal{L}(\omega + \omega_0)} = \frac{\frac{1}{2} - \left(p - \frac{1}{2} \right)}{\frac{1}{2} + \left(\omega - \omega_0 \right)} = \frac{\frac{1}{2} - \left(p - \frac{1}{2} \right)}{\frac{1}{2} + \left(\omega - \omega_0 \right)}$$